

Recon™ -hodedeksel til GPS/PCB-enhet

⚠ ADVARSEL: Produktet må monteres i henhold til vedlagte instruksjoner. Hvis du ikke gjør dette, kan det føre til personskade, skade på fartøyet og/eller dårlig produktytelse.

⚠ ADVARSEL: Hvis du utfører service eller vedlikehold uten først å koble fra batteriet, kan det føre til produktskader, personskader eller død forårsaket av brann, eksplosjon, elektrisk støt eller uventet motorstart. Koble alltid batterikablene fra batteriet før vedlikehold, service, montering eller demontering av motorkomponenter.

I esken

- 1 x hodedeksel til GPS/PCB-enhet
- 5 x #6-skruer

Verktøy som trengs

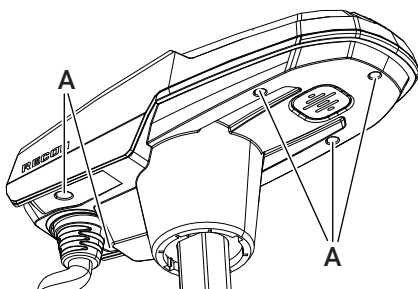
- Stjerneskrudrør nr. 2
- Momentnøkkel

Montering

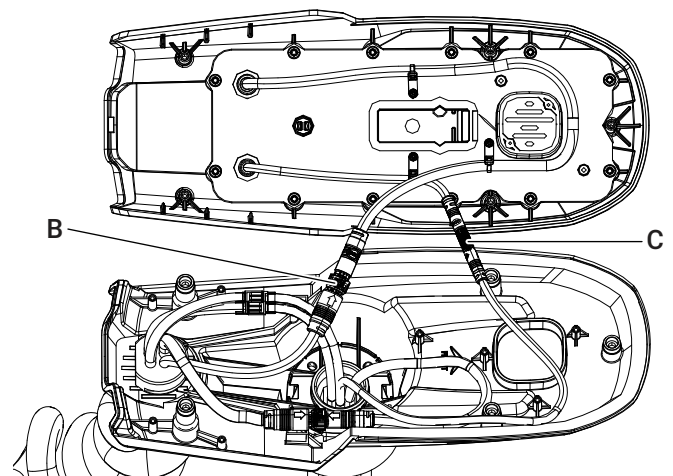
Slik fjerner du det eksisterende hodedekselet til GPS/PCB-enheten:

→ **Merk:** Denne prosedyren kan fullføres mens trollingmotoren er i oppheist eller nedsenket posisjon.

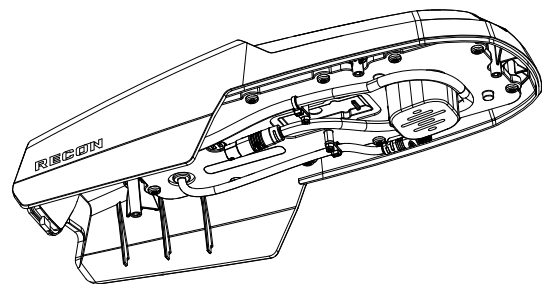
- 1 Koble strømkabelen til trollingmotoren fra batteriet (eller trekk ut strømkabelen hvis du bruker plugg og stikkontakt).
- 2 Bruk stjerneskrudrør nr. 2 til å ta ut de fem skruene (A) fra undersiden av hodebasen.



- 3 Koble fra hode-til-brakett-kommunikasjonskabelen (større kabel med blå, 5-pinners kontakt) ved å dreie den svarte låsekragen (B) 1/4 omdreining.
- 4 Koble fra kommunikationskabelen fra hode til nedre enhet (mindre kabel med svart, 4-pinners kontakt) ved å dreie kontakten (C) til den løsner.



- 5 Skill hodedekselet fra basen.



Slik fester du det nye hodedekselet til GPS/PCB-enheten:

- 6 Koble til hode-til-brakett-kommunikasjonskabelen ved å innrette pilene på kontaktene, skyve sammen og vri den svarte låsekragen 1/4 omdreining.
 - 7 Koble hode-til-nedre-enhet-kommunikasjonskabelen ved å innrette de hvite prikkene og pilene på kontaktene, skyve sammen og vri til det er strammet til.
 - 8 Plasser hodedekselet over hodebasen, og kontroller at alle kabler er gjemt på innsiden.
- **Merk:** Hodedekselet kan bare gå én vei.
- 9 Fest med fem nye #6-skruer (følger med), og trekk til med et moment på 1,36 Nm.

Oppdatere programvaren

Vent til programvareversjonene samsvarer

Når trollingmotoren slås på etter at et nytt kort er satt inn, skyver GPS/PCB-enheten i hodet på trollingmotoren automatisk sin nåværende programvare til brakettkontrollerkortet (selv om brakettkontrollerkortet er blitt lastet med en nyere versjon av programvaren). Vent til dette er fullført før du overfører den nyeste tilgjengelige programvaren til trollingmotoren.

Oppdatere trollingmotoren til den nyeste tilgjengelige programvaren

Når du har montert et nytt kretskort, bør du installere den nyeste tilgjengelige programvaren på trollingmotoren. Hvis du vil ha instruksjoner om hvordan du oppdaterer programvaren til trollingmotoren, kan du se brukerhåndboken for Recon™.

Før oppdatering:

- Heis opp trollingmotoren.
- Koble sammen og koble til fotpedaler og fjernkontroller du vil bruke, slik at de får den samme programvareoppdateringen.

Når oppdateringene er fullført, må du slå av trollingmotoren og vente i 60 sekunder før kalibreringene startes.

Kalibrering

Når du har festet hodedekselet til GPS/PCB-enheten igjen og oppdatert programvaren, må du kalibrere trollingmotorens midtlinje, baugavvik og kompass, og slå trollingmotoren av og på igjen.

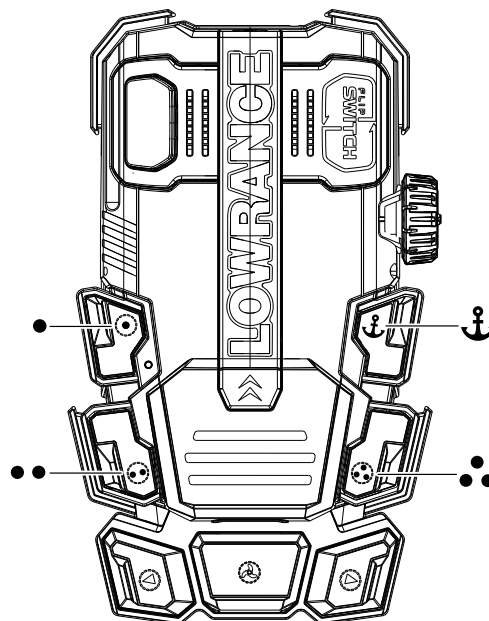
Kalibrere midtlinjen

→ **Merk:** Kalibrering av midtlinjen til trollingmotoren oppnås for øyeblikket ved hjelp av en avansert trådløs fotpedal. Den får støtte i fremtidige utgaver av FreeSteer™-fjernkontrollen med joystick og Lowrance- og Simrad®-mobilappene.

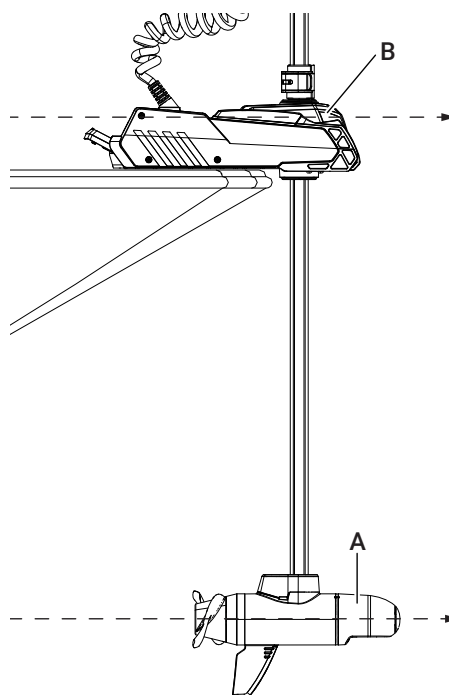
Fotpedal

- 1 Senk trollingmotoren til der den nedre enheten kan sees og kan rotere 360° uten hindringer. Skyv dybdekragen ned slik at den nedre enheten er nær braketten, slik at du får best mulig sikt.
- **Merk:** Motoren trenger ikke å være i vannet for denne kalibreringen – den må bare være senket og fri for hindringer når du roterer den nedre enheten.
- 2 Slå på trollingmotoren, og kontroller at den er koblet til den avanserte trådløse fotpedalen.
- 3 Hvis du vil gå inn i servicemodus, trykker du på og holder nede tastene • og ⚓ på fotpedalen samtidig frem til trollingmotoren avgir to pip og LED-lampene på braketten begynner å blinke.

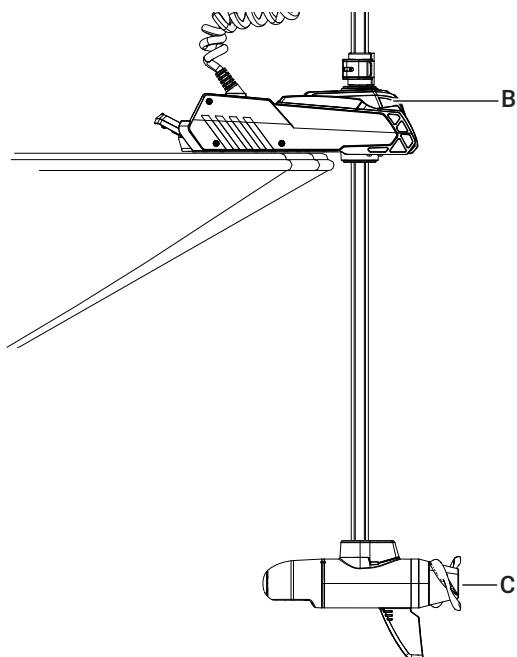
- 4 Hvis du vil gå inn i kalibreringsmodus for midtlinjen, trykker du på og holder nede tastene ⚓ og • på fotpedalen samtidig frem til trollingmotoren avgir to pip.



- 5 Flytt den nedre enhetens nesekon (A) for hånd til den er parallell med midten av styretransmisjonen (B), og trykk deretter på og hold nede ⚓-tasten på fotpedalen frem til motoren avgir to pip.



- 6 Drei den nedre enheten 180° for hånd slik at propellen (C) peker forover på linje med styretransmisjonen (B), og trykk deretter på og hold nede ●-tasten på fotpedalen frem til trollingmotoren avgir tre pip.
- **Merk:** Når du roterer den nedre enheten 180°, roteres også trollingmotorhodet 180°.



- 7 Hvis du vil gå ut av kalibreringsmodus for midtlinjen og servicemodus, trykker du på og holder nede tastene ● og ⚓ på fotpedalen samtidig.
- 8 Slå trollingmotoren av og på igjen.

Kalibrer baugavviket

Se brukerhåndboken for Recon™ hvis du trenger instruksjoner for hvordan du kalibrerer baugavviket.

Kalibrer kompasset

Hvis du vil ha instruksjoner om hvordan du kalibrerer kompasset, kan du se brukerhåndboken for Recon™.