

Joystick de commande à distance FreeSteer™

Guide de démarrage rapide

FR



Compatible avec les moteurs électriques avant à guidage GPS Lowrance® et Simrad®, à l'exception de la série Ghost®.

☰ Marche/arrêt et Menu

Appuyez longuement pour allumer ou éteindre la télécommande.

Appuyez brièvement pour ouvrir le menu principal.

⚓ Marche/arrêt de l'hélice / Tout annuler

Appuyez brièvement pour engager/désengager l'hélice.

Appuyez longuement dans n'importe quel mode pour arrêter toutes les fonctions, désengager l'hélice et quitter le mode.

+ - Contrôle de la vitesse

Appuyez brièvement ou longuement sur ces touches pour régler le pourcentage de poussée ou la vitesse de croisière de votre choix.

▲ Pilote auto

Appuyez brièvement pour démarrer/arrêter le mode Pilote auto configuré.

Remarque : Le mode Route verrouillée avec l'option Hélice auto on désactivée est le paramètre par défaut.

⚓ Mouillage verrouillé

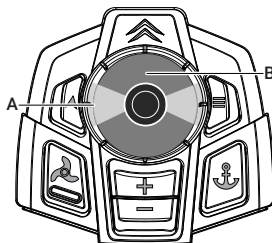
Appuyez brièvement pour démarrer/arrêter le mode Mouillage verrouillé.

Batteries

2 piles AA (incluses).
Tournez dans le sens inverse des aiguilles d'une montre pour retirer le couvercle du compartiment à piles.

Direction FreeSteer™

Le joystick offre une direction gauche/droite traditionnelle (A) et une direction à 360° (B).

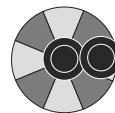


En mode Pilote auto, déplacez le joystick vers la gauche ou vers la droite pour faire tourner l'unité inférieure par incréments, ou déplacez-le et maintenez-le dans n'importe quelle direction pour tourner l'unité inférieure dans cette direction. Lorsque vous relâchez le joystick, la direction de l'unité inférieure devient votre nouvelle route ou votre nouveau cap.

LOWRANCE® **SIMRAD®**

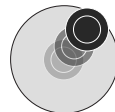
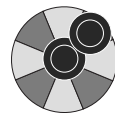
Réglage de la position en mode Mouillage verrouillé

En mode Mouillage verrouillé, utilisez le joystick pour déplacer le bateau dans la direction souhaitée.



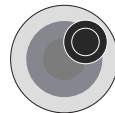
Jog du mouillage dans 8 directions

Actionnez brièvement le joystick vers la gauche, la droite, l'avant (haut), l'arrière (bas) ou à un angle de 45° pour effectuer de petits déplacements dans cette direction par incréments de 1,5 m (5 pi).



Pour modifier la position, déplacez et maintenez le joystick dans la direction souhaitée.

Relâchez le joystick pour mouiller à la nouvelle position.



La poussée de l'hélice est proportionnelle au déplacement du joystick par rapport au centre. Pour un positionnement précis, relâchez progressivement le joystick lorsque vous approchez d'une nouvelle position. Relâchez le joystick pour mouiller.

Scannez pour télécharger le manuel d'utilisation Recon™ et obtenir des instructions complètes.



Appairage et connexion

Si le joystick de commande à distance FreeSteer™ est livré avec le moteur électrique avant, alors celui-ci est déjà appairé au moteur électrique avant par Bluetooth® et se connecte automatiquement lorsque le moteur électrique avant est allumé et à portée.

Remarque : La portée maximale prévue est de 25 m (80 pi) depuis le moteur électrique avant en conditions idéales et avec une ligne de vision dégagée.

Après une restauration des paramètres d'usine, ou si vous l'achetez séparément du moteur électrique avant, la télécommande doit être appairée au moteur électrique avant pour pouvoir s'y connecter.

Pour appairer la télécommande manuellement, ouvrez le menu et accédez à **Paramètres > Télécommande > Bluetooth**.

Une télécommande ne peut être appairée qu'à un seul moteur électrique avant. Pour **dissocier** un moteur électrique avant de la télécommande, accédez à **Menu > Paramètres > Télécommande > Rétablir réglage par défaut**.

Remarque : Cette action rétablit tous les paramètres par défaut de la télécommande et efface les affectations des touches configurables.

Étalonnage

Une fois l'installation terminée, le compas du moteur électrique avant et l'offset d'étrave doivent être étalonnés avant d'utiliser l'un des modes Pilote auto.

Pour préparer l'étalonnage, déployez le moteur électrique avant et mettez-le sous tension, puis connectez la télécommande. Assurez-vous que le bateau

est immobile (par exemple, amarré à un quai) et que l'unité inférieure peut tourner à 360° sans obstacle. Assurez-vous que le moteur électrique avant ne se trouve pas à proximité d'objets métalliques volumineux ou d'appareils porteurs de courant dont les champs magnétiques pourraient fausser l'étalonnage du compas.

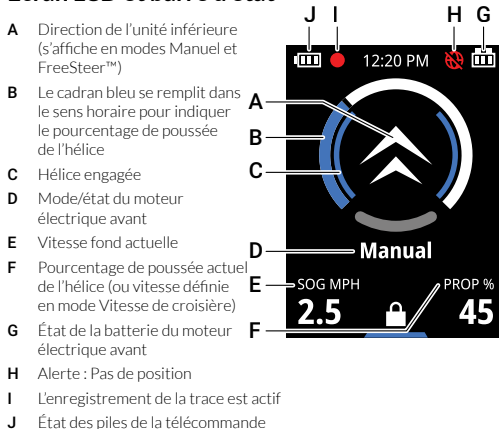
Pour commencer, accédez à **Menu > Paramètres > Moteur électrique avant** et sélectionnez **Offset d'étrave** ou **Étalonnage du compas**. Suivez les instructions à l'écran.

Remarque : Pendant l'étalonnage, le moteur électrique avant déployé se déplace automatiquement. Après un étalonnage réussi, le moteur électrique avant retourne automatiquement à sa position centrée.

Configuration des touches

Accédez à **Menu > Paramètres > Télécommande > Boutons** pour attribuer jusqu'à quatre fonctions aux deux touches configurables ● et ●● à l'arrière de la télécommande.

Écran LCD et barre d'état



⚠ Sécurité

Danger lié à l'hélice : arrêtez immédiatement le moteur électrique avant dès qu'une personne se trouve dans l'eau, à proximité de votre bateau.

Le moteur électrique avant poursuit toute action demandée même si la télécommande n'est plus alimentée. Assurez-vous de savoir comment arrêter le moteur électrique avant en cas d'urgence en appuyant sur la touche marche/arrêt du moteur électrique avant ou en débranchant son alimentation électrique.

Touche programmable

Appuyez longuement sur la touche programmable sous l'écran pour activer la fonction indiquée par l'icône.

- Verrouiller la télécommande
- Déverrouiller la télécommande
- Créer un waypoint
- Activer le mode Vitesse de croisière
- Désactiver le mode Vitesse de croisière

Le moteur électrique avant doit être en mode Pilote auto ou en navigation avant de pouvoir activer le mode Vitesse de croisière.

Application mobile

Vous pouvez accéder aux paramètres et à l'état de votre moteur électrique avant avec votre appareil mobile. Scannez le QR code® approprié pour télécharger l'application et commencer l'inscription.



Lowrance



Simrad®