

Recon™ Kopfabdeckung für GPS-/Platinen-Baugruppe

⚠️ WARNUNG: Dieses Produkt ist entsprechend der dem Produkt beiliegenden Anleitung zu installieren. Bei Nichtbeachtung können Verletzungen, Schäden am Boot und/oder mangelhaftem Betriebsverhalten des Produkts die Folge sein.

⚠️ WARNUNG: Die Durchführung von Service- oder Wartungsarbeiten ohne vorheriges Trennen der Batterie kann zu Schäden am Produkt und/oder zu schweren oder gar tödlichen Verletzungen durch Brand, Explosion, Stromschlag oder unerwartetes Anlaufen des Motors führen. Trennen Sie immer die Batteriekabel von der Batterie, bevor Sie Wartungs-, Service- oder Installationsarbeiten an Motorkomponenten durchführen.

Im Lieferumfang enthalten

- 1 x GPS-/Platinen-Baugruppe der Kopfabdeckung
- 5 x Schrauben Nr. 6

Benötigte Werkzeuge

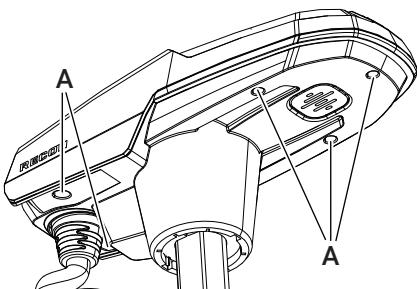
- Kreuzschlitzschraubendreher Nr. 2
- Drehmomentschlüssel

Installation

So entfernen Sie die vorhandene Kopfabdeckung der GPS-/Platinen-Baugruppe:

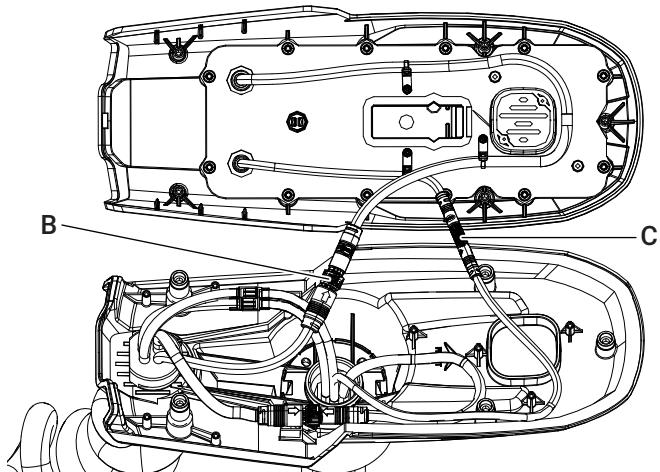
→ *Hinweis: Dieses Verfahren kann durchgeführt werden, während sich der Trollingmotor entweder in der eingeklappten oder in der ausgefahrenen Position befindet.*

- 1 Ziehen Sie das Stromkabel des Trollingmotors von der Batterie bzw. das Netzwerkkabel vom Stecker und der Steckdose ab.
- 2 Entfernen Sie mit einem Kreuzschlitzschraubendreher Nr. 2 die fünf Schrauben (**A**) von der Unterseite des Kopfsockels.

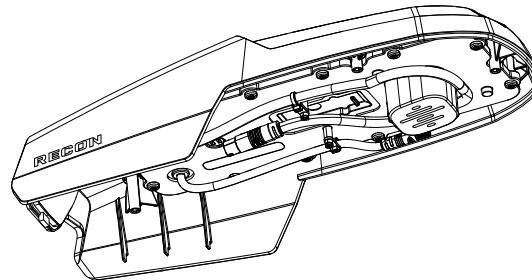


- 3 Trennen Sie das Kommunikationskabel für Kopf zu Halterung (größeres Kabel mit blauem, 5-poligem Steckverbinder), indem Sie die schwarze Arretiermanschette (**B**) um eine Viertelumdrehung drehen.

- 4 Trennen Sie das Kommunikationskabel für Kopf zu unterer Einheit (kleineres Kabel mit schwarzem, 4-poligem Steckverbinder), indem Sie den Steckverbinder (**C**) drehen, bis er locker wird.



- 5 Nehmen Sie die Kopfabdeckung von ihrem Sockel ab.



So befestigen Sie die neue Kopfabdeckung der GPS-/Platinen-Baugruppe:

- 6 Schließen Sie das Kommunikationskabel für Kopf zu Halterung an, indem Sie die Pfeile auf den Steckverbindern aneinander ausrichten, die Steckverbinder zusammenschieben und die schwarze Arretiermanschette um eine Viertelumdrehung drehen.
 - 7 Schließen Sie das Kommunikationskabel für Kopf zu unterer Einheit an, indem Sie die weißen Punkte und Pfeile auf den Steckverbindern aneinander ausrichten, die Steckverbinder zusammendrücken und festdrehen.
 - 8 Positionieren Sie die Kopfabdeckung über dem Kopfteil und stellen Sie sicher, dass alle Kabel darin verstaut sind.
- *Hinweis: Die Kopfabdeckung kann nur in eine Richtung verbaut werden.*
- 9 Befestigen Sie sie mit fünf neuen Schrauben Nr. 6 (im Lieferumfang enthalten), und ziehen Sie sie mit einem Anzugsmoment von 1,36 Nm (12 in lb) fest.

Software aktualisieren

Warten, bis die Softwareversionen übereinstimmen

Wenn der Trollingmotor eingeschaltet wird, nachdem eine neue Platine installiert wurde, überträgt die GPS-/Platinen-Baugruppe im Kopf des Trollingmotors automatisch die aktuelle Software auf die Halterungssteuerungsplatine (auch wenn die Halterungssteuerungsplatine mit einer neueren Version der Software bespielt wurde).

Warten Sie, bis dieser Vorgang abgeschlossen ist, bevor Sie die neueste verfügbare Software auf den Trollingmotor übertragen.

Aktualisieren des Trollingmotors auf die neueste verfügbare Software

Nach der Installation einer neuen Platine sollten Sie die neueste verfügbare Software auf dem Trollingmotor installieren.

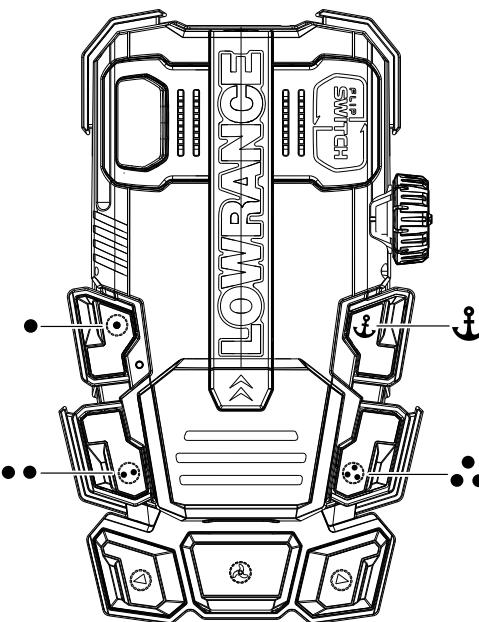
Anweisungen zur Aktualisierung der Trollingmotor-Software finden Sie in der Recon™ Bedienungsanleitung.

Vor der Aktualisierung:

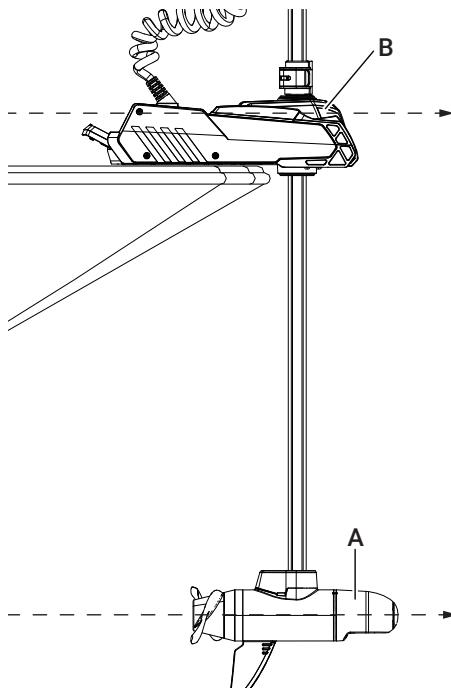
- Verstauen Sie den Trollingmotor.
- Koppeln und verbinden Sie alle Pedale und Fernbedienungen, die Sie verwenden möchten, damit sie das gleiche Software-Update erhalten.

Wenn die Updates abgeschlossen sind, schalten Sie den Trollingmotor aus, und warten Sie 60 Sekunden, bevor Sie mit den Kalibrierungen beginnen.

- 4** Um in den Modus für die Mittellinienkalibrierung zu wechseln, halten Sie die Tasten und am Fußpedal gleichzeitig gedrückt, bis der Trollingmotor zweimal piept.



- 5** Bewegen Sie mit der Hand den Bugkonus der unteren Einheit (**A**), bis er parallel zur Mitte des Lenkgetriebes (**B**) liegt, und halten Sie dann die Taste am Fußpedal gedrückt, bis der Motor zweimal piept.



Kalibrierung

Nachdem Sie die Kopfabdeckung der GPS-/Platinen-Baugruppe ausgetauscht und die Software aktualisiert haben, müssen Sie die Mittellinie des Trollingmotors, den Versatz am Bug und den Kompass neu kalibrieren und den Trollingmotor aus- und wieder einschalten.

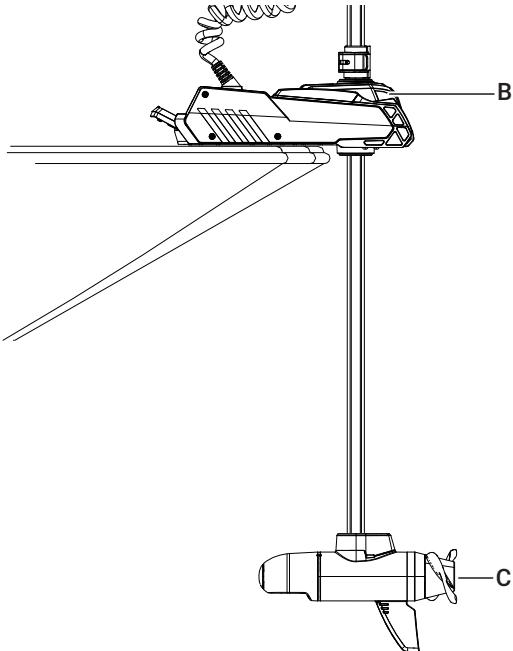
Mittellinie kalibrieren, um die Genauigkeit der Messungen zu gewährleisten

- *Hinweis: Die Kalibrierung der Mittellinie des Trollingmotors wird derzeit mit einem erweiterten kabellosen Fußpedal erreicht. Das wird in zukünftigen Versionen der FreeSteer™ Joystick Remote und der Lowrance- und Simrad-® Apps unterstützt.*

Fußpedal

- 1 Stellen Sie den Trollingmotor so ein, dass die untere Einheit sichtbar ist und sich frei um 360° drehen kann. Schieben Sie die Tiefenarretierung nach unten, sodass die untere Einheit nahe an der Halterung sitzt, um eine optimale Sicht zu gewährleisten.
- 2 Hinweis: Der Motor muss sich für diese Kalibrierung nicht im Wasser befinden – er muss nur in Betriebsposition und frei von Hindernissen sein, wenn die untere Einheit gedreht wird.
- 3 Schalten Sie den Trollingmotor ein, und stellen Sie sicher, dass er mit dem erweiterten kabellosen Fußpedal verbunden ist.
- 4 Um in den Wartungsmodus zu wechseln, halten Sie die Tasten und am Fußpedal gleichzeitig gedrückt, bis der Trollingmotor zweimal piept und die LEDs an der Halterung zu blinken beginnen.

- 6** Drehen Sie mit der Hand die untere Einheit um 180°, sodass der Propeller (**C**) nach vorn in einer Linie mit dem Lenkgetriebe (**B**) zeigt, und halten Sie dann die Taste  am Fußpedal gedrückt, bis der Trollingmotor dreimal piept.
- *Hinweis:* Wenn Sie die untere Einheit um 180 Grad drehen, dreht sich auch der Kopf des Trollingmotors um 180 Grad.



- 7** Um den Modus für die Mittellinienkalibrierung und den Wartungsmodus zu beenden, halten Sie die Tasten  und  am Fußpedal gleichzeitig gedrückt.
- 8** Schalten Sie den Trollingmotor aus und wieder ein.

Versatz am Bug kalibrieren

Anweisungen zum Kalibrieren des Versatzes am Bug finden Sie in der Recon™ Bedienungsanleitung.

Kompass kalibrieren

Anweisungen zur Kalibrierung des Kompasses finden Sie im Recon™ Bedienungsanleitung.