

ActiveTarget® 2 传感器拖钓船马达 安装套件安装指南

⚠ 警告:此产品必须按照本手册中提供的说明安装,否则可能致使人身伤害、船只损坏和/或产品性能下降。

⚠ 警告:若在未先断开电池的情况下进行维修或保养,可能会导致产品损坏、人身伤害或因火灾、爆炸、电击或马达意外启动而造成死亡。在保养、维修、安装或拆卸马达组件之前,务必断开电池电缆与电池的连接。

包装盒内的物品

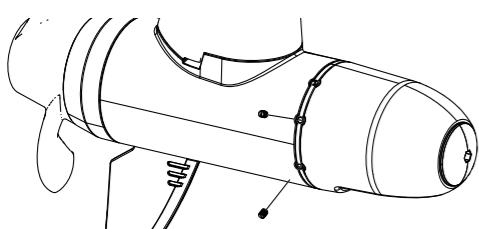
- 1个朝前/朝下安装支架、1个橡胶垫圈、
- 1个M8金属垫圈、1颗带肩螺栓
- 1个Scout™支架(不随附五金件)
- 4颗M5 x 12螺钉
- 2个电缆布线臂、6颗M5 x 20螺钉
- 1根螺旋护管

所需的工具

- 3 mm 平头螺丝刀或 2.5 mm (3/32 in) 内六角扳手(具体取决于拖钓船马达随附的塑料塞的类型)
- 3 mm (1/8 in)、4 mm (5/32 in)、5 mm (3/16 in) 内六角扳手
- 刀片或切管刀
- 10 mm (3/8 in) 开口扳手或大号平头螺丝刀

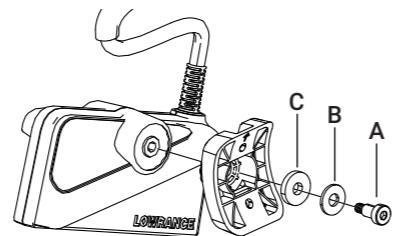
安装传感器

- 1 将拖钓船马达置于展开位置。
- 2 断开拖弋马达电源线与电池的连接(如果使用插头和插座,则拔下电源线插头)。
- 3 在鼻锥和底部装置之间有六个连接点,用于安装动态声纳传感器。每侧有两个(用于前扫和下扫视图),顶部有两个(用于Scout™视图)。使用3 mm 平头螺丝刀或2.5 mm (3/32 in)内六角扳手(具体取决于拖钓船马达随附的塑料塞的类型),从要使用的两个连接点上取下塑料塞。

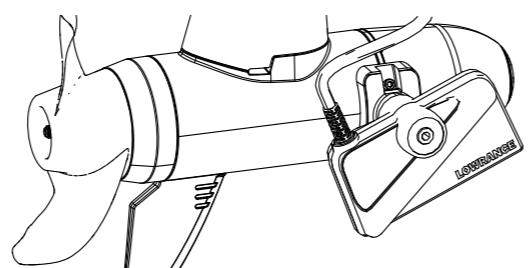


→ 注意:请保留这些塞子,以备将来从拖钓船马达上拆下传感器后,将塞子装回原位。

- 4 如需以前扫/下扫视图模式安装传感器,请执行以下操作:
a 使用5 mm (3/16 in) 内六角扳手和随附的螺栓(A)、金属垫圈(B)和橡胶垫圈(C),将朝前/朝下安装支架安装到传感器。

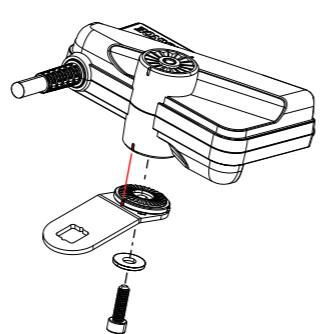


- b 使用两颗随附的M5 x 12螺钉和3 mm (1/8 in) 内六角扳手,将朝前/朝下安装支架安装到底部装置上的两个连接点。
→ 注意:在拧紧前,请特别注意确保螺钉与螺纹孔正确对齐,以免损坏底部装置的螺纹。

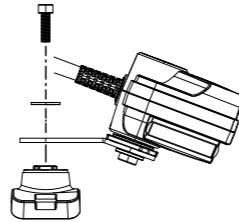


- c 固定到马达上后,用力握住并旋转传感器,直至对齐标记匹配,将传感器定位到朝下或朝前视图方向。
→ 注意:如需更多有关对齐传感器的信息,请参阅ActiveTarget® 2 传感器随附的安装手册。

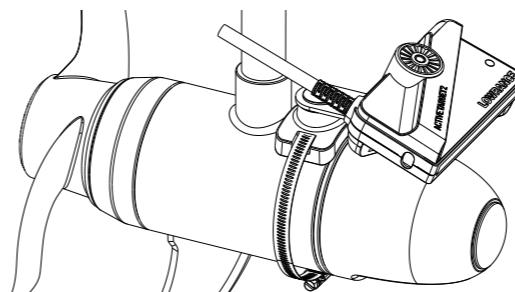
- 5 如需以Scout™视图模式安装传感器,请执行以下操作:
a 使用5 mm (3/16 in) 内六角扳手以及 ActiveTarget® 2 传感器随附的M6 x 20带帽螺钉、M6金属垫圈和Scout™支架臂,将Scout™支架臂安装到传感器。使臂上的线条与传感器上的线条对齐。



- b 使用5 mm (3/16 in) 内六角扳手以及 ActiveTarget® 2 传感器随附的剩余M6 x 20带帽螺钉和M6金属垫圈,将Scout™支架安装到支架臂的另一端。



- c 使用两颗随附的M5 x 12螺钉和3 mm (1/8 in) 内六角扳手,将Scout™支架安装到底部装置顶部(中央)的两个连接点。
→ 注意:在拧紧前,请特别注意确保螺钉与螺纹孔正确对齐,以免损坏底部装置的螺纹。



将传感器电缆缠绕在螺旋护管中

- 6 如果您的拖钓船马达立杆长度小于72英寸,请将随附的螺旋护管剪至指定圈数。

→ 注意:一圈是指护管自身旋转360°所形成的环。

- 48 英寸:5-5.5 圈
- 54 英寸:5.5-6 圈
- 60 英寸:6.5-7 圈
- 72 英寸:8 圈(未经剪切)



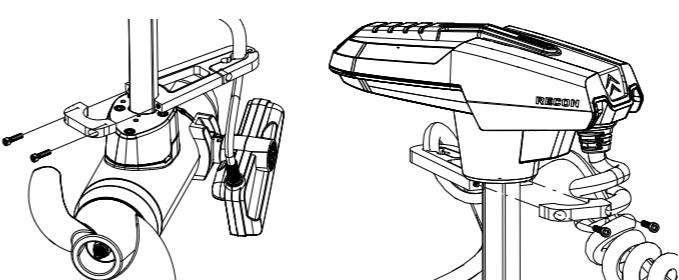
- 7 为了使螺旋护管更易弯曲,请将其浸泡在热水(37°C - 48°C 或 100°F - 120°F)中10分钟。

- 8 使用10 mm (3/8 in) 开口扳手或大号平头螺丝刀,将螺旋护管的开口撬开,然后从距传感器20-25 cm (8-10 in)的位置开始,将传感器电缆插入护管中,使护管起到柔性护套的作用。切勿用扳手或螺丝刀直接按压传感器电缆。

安装电缆布线臂和布设电缆

- 9 使用4 mm (5/32 in) 内六角扳手和四颗随附的M5 x 20螺钉,将一个电缆布线臂安装到立杆上,位置处于底部装置塔的正上方,另一个安装到拖钓船马达头部的正下方。

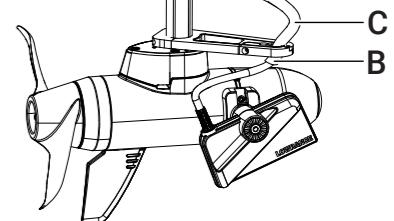
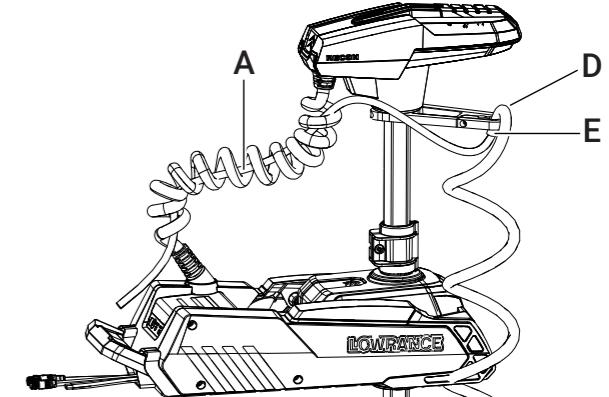
→ 注意:下电缆布线臂的顶部不能高于底部装置塔22 mm (7/8 in),否则拖钓船马达将无法正确收起。



- 10 将裸露的传感器电缆(未被螺旋护管包覆的末端)穿过连接拖钓船马达头部与底座(A)之间的卷缆中心。将传感器电缆连接到声纳模块。

- 11 将螺旋护管的下端穿过下电缆布线臂,并将护管末端置于臂(B)下方6-12 mm (0.25-0.5 in)处,同时确保从臂顶部伸出的螺旋部分背对立杆的方向(朝向鼻锥)(C)。将螺旋护管的上端穿出上布线臂(D)的顶部,并将护管末端置于臂(E)下方6-12 mm (0.25-0.5 in)处。

- 12 使用4 mm (5/32 in) 内六角扳手和剩余的两颗M5 x 20螺钉,将旋转臂和护管固定到位。



- 13 检查并确认没有电缆被夹住,螺旋护管有足够的余量以免卡在底座上或限制转向移动,并确保使用遥控器时马达能够左右完全旋转。

→ 注意:请确保设置好拖钓船马达的自动收起对齐功能,使传感器背对船舶的方向,以免在收起马达时造成损坏。