

扫描即可保存副本

Active Imaging™ 三合一鼻锥传感器安装指南

⚠ 警告:此产品必须按照本手册中提供的说明安装,否则可能导致人身伤害、船只损坏和/或产品性能下降。

⚠ 警告:若在未先断开电池的情况下进行维修或保养,可能会导致产品损坏、人身伤害或因火灾、爆炸、电击或马达意外启动而造成死亡。在保养、维修、安装或拆卸马达组件之前,务必断开电池电缆与电池的连接。

包装盒内的物品

- Active Imaging™ 三合一鼻锥传感器
- 1个鼻锥螺栓 O形圈
- 1个鼻锥 O形圈
- 2个底部装置 O形圈
- 1个鼻锥盖

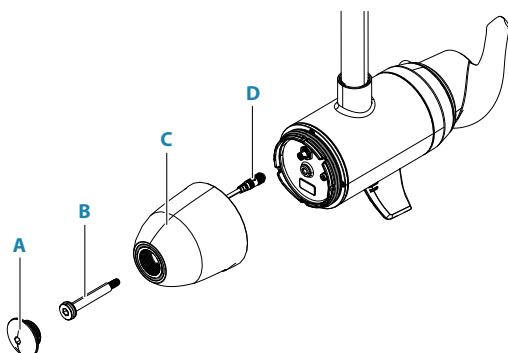
所需的工具

- 8 mm 六角扳手

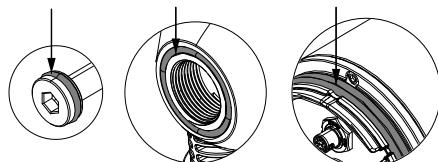
安装

如果鼻锥或鼻锥传感器已安装在拖钓船马达上,请将其卸下:

- 1 断开拖弋马达电源线与电池的连接(如果使用插头和插座,则拔下电源线插头)。
 - 2 拧松鼻锥盖(A),然后拧松鼻锥螺栓(B)。
 - 3 轻轻地将鼻锥(C)从底部装置上拆下。
 - 4 逆时针旋转声纳电缆上的连接器螺母,以解锁并断开电缆(D)。
- 注意:确保不要松开底部装置上 9 针连接器后面的塑料螺母。



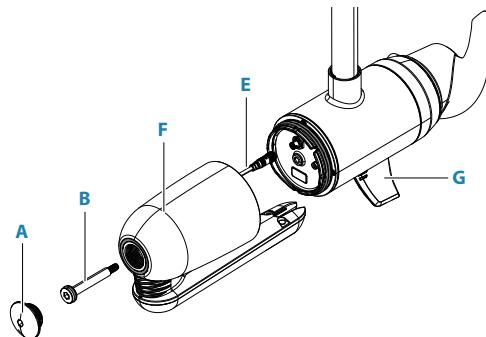
- 5 检查鼻锥螺栓、Active Imaging™ 三合一鼻锥和拖钓船马达底部装置上的相应 O 形圈,确保它们处于可用状态并正确安装。如果 O 形圈出现损坏(裂纹、粗糙边缘、空隙或变色),请丢弃并更换为随附的 O 形圈。



⚠ 警告:如果底部装置上未安装鼻锥传感器(或空鼻锥),切勿操作拖钓船马达。

要将 Active Imaging™ 三合一鼻锥传感器连接到 Ghost® 系列拖钓船马达,请执行以下操作:

- 6 将声纳电缆连接器(E)上的箭头与插座上的标记对齐。连接声纳电缆并旋转连接器螺母,直至锁定(四分之一圈)。
- 7 将鼻锥(F)连接到底部装置,底面与艉鳍(G)对齐。
- 8 插入鼻锥螺栓(B),并拧紧至扭矩 7.5 Nm (5.5 lb-ft)。
- 9 拧上鼻锥盖(A)并拧紧至扭矩 3.5 Nm (2.5 lb-ft)。如果您的现有鼻锥盖损坏,我们提供新的鼻锥盖。



环境

工作温度	-15°C 至 55°C (+5°F 到 131°F)
存储温度	-30°C 到 70°C (-22°F 到 158°F)
声纳	
输出	传统成像、SideScan 成像、DownScan 成像和温度
频率	
传统	200 kHz 高线性调频 83 kHz 中线性调频
DownScan/SideScan	455 kHz / 800 kHz
最大深度*	
传统	200 kHz/高线性调频和 83 kHz/中线性调频时为 305 m (1000 ft)
垂直扫描	91 m (300 ft)
侧向扫描	455 kHz 时侧扫范围为 91 m (300 ft) 800 kHz 时侧扫范围为 46 m (150 ft)

*最大深度取决于传感器所连接设备的输出功率。