

Scannen om een
kopie op te slaan

Installatiehandleiding Active Imaging™ 3-in-1 neuskegeltransducer

WAARSCHUWING: Dit product moet worden geïnstalleerd in overeenstemming met de meegeleverde instructies. Als u dit niet doet, kan dit leiden tot lichamelijk letsel, schade aan uw vaartuig en/of slechte prestaties van het product.

WAARSCHUWING: Het uitvoeren van service of onderhoud zonder eerst de accu los te koppelen, kan leiden tot schade aan het product, lichamelijk letsel of de dood als gevolg van brand, explosie, elektrische schokken of onverwacht starten van de motor. Koppel de accukabels altijd los van de accu voordat u onderhoud of reparaties uitvoert en motoronderdelen installeert of verwijdt.

In de doos

- Active Imaging™ 3-in-1 neuskegeltransducer
- 1x O-ring neuskegelbout
- 1x O-ring neuskegel
- 2x O-ring onderste unit
- 1x neuskegeldop

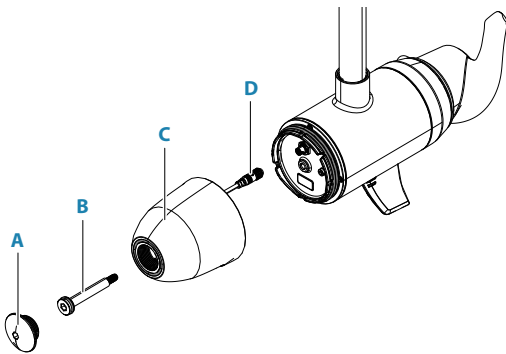
Benodigd gereedschap

- Inbussleutel van 8 mm

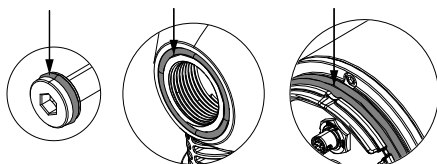
Installatie

Als er al een neuskegel of neuskegeltransducer op uw trollingmotor is geïnstalleerd, verwijdt u deze:

- 1 Koppel de voedingskabel van de trollingmotor los van de accu, of koppel de voedingskabel los als u een stekker en stopcontact gebruikt.
 - 2 Draai de neuskegeldop (A) los, gevolgd door de neuskegelbout (B).
 - 3 Maak de neuskegel (C) voorzichtig los van de onderste unit.
 - 4 Draai de connectormoer op de sonarkabel linksom om de kabel (D) te ontgrendelen en los te maken.
- **Opmerking:** Zorg ervoor dat u de plastic moer achter de 9-pins connector op de onderste unit niet losdraait.

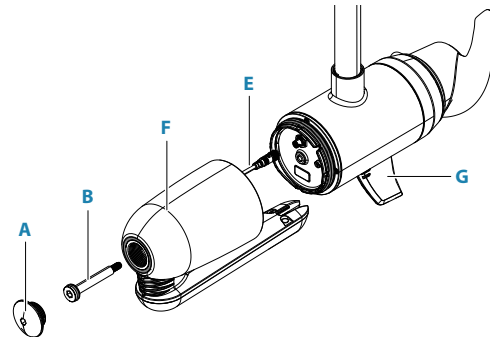


- 5 Controleer de O-ringen op de neuskegelbout, de Active Imaging™ 3-in-1 neuskegel en de onderste trollingmotor-eenheid om er zeker van te zijn dat deze in bruikbare staat zijn en correct zijn geïnstalleerd. Als ze beschadigd zijn (scheuren, ruwe randen, holtes of verkleuring vertonen), doe ze dan weg en vervang ze door de meegeleverde O-ringen.



De Active Imaging™ 3-in-1 neuskegeltransducer aansluiten op uw Ghost® trollingmotor:

- 6 Lijn de pijl op de sonarkabelconnector (E) uit met de markering op de aansluiting. Sluit de sonarkabel aan en draai de connectormoer totdat deze is vergrendeld (een kwartslag).
- 7 Bevestig de neuskegel (F) op de onderste unit, waarbij de onderkant op één lijn ligt met de scheg (G).
- 8 Breng de neuskegelbout (B) aan en draai deze vast met een aanhaalmoment van 7,5 Nm (5,5 lb-ft).
- 9 Schroef de neuskegeldop (A) vast en draai deze vast met een aanhaalmoment van 3,5 Nm (2,5 lb-ft). Er wordt een nieuwe neuskegeldop meegeleverd als uw bestaande dop beschadigd is.



Omgeving	
Bedrijfstemperatuur	-15 °C tot 55 °C (+5°F to 131°F)
Opslagtemperatuur	-30°C tot 70°C (-22°F tot 158°F)
Sonar	
Output	Traditioneel, SideScan Imaging, DownScan Imaging en temperatuur
Frequentie	
Traditioneel	200 kHz hoge chirp 83 kHz medium chirp
DownScan / SideScan	455 kHz / 800 kHz
Maximale diepte*	
Traditioneel	305 m (1000 ft) @ 200 kHz/hoge chirp en 83 kHz/medium chirp
DownScan	91 m (300 ft)
SideScan	91 m (300 ft) @ 455 kHz 46 m (150 ft) zijwaarts bereik @ 800 kHz

* De maximale diepte kan variëren afhankelijk van het outputvermogen van de apparatuur waarop de transducer is aangesloten.

Documentversie: 002

© 2025 Navico Group. Alle rechten voorbehouden. Navico Group is een divisie van Brunswick Corporation.

*Reg. U.S. Pat. & Tm. Off en ™ algemene wettelijke markeringen. Ga naar www.navico.com/intellectual-property om de wereldwijde handelsmerkrechten te bekijken.

WAARSCHUWING: Gebruik de trollingmotor niet zonder dat er een neuskegeltransducer (of lege neuskegel) op de onderste eenheid is geïnstalleerd.